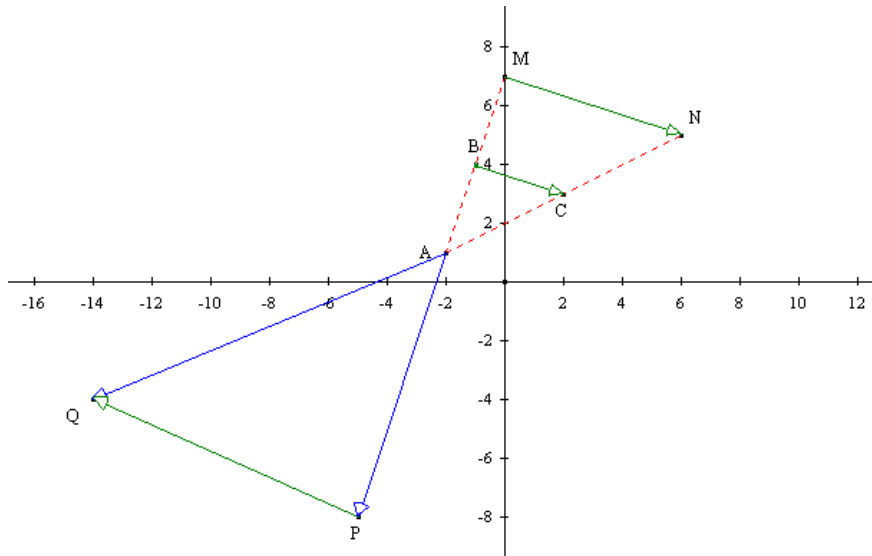


Dans un repère orthonormé $(O; \vec{i}; \vec{j})$ placer les points $A(-2; 1)$, $B(-1; 4)$, $C(2; 3)$.

1/ Soit M le symétrique de A par rapport à B , et N le symétrique de A par rapport à C .



Calculer les coordonnées des points M et N .

M symétrique de A par rapport à $B \Leftrightarrow B$ milieu de $[AM] \Leftrightarrow \overrightarrow{AM} = 2\overrightarrow{AB}$.

$$\begin{pmatrix} x_M - x_A \\ y_M - y_A \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_M - (-2) \\ y_M - 1 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} -1 - (-2) \\ 4 - 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_M + 2 \\ y_M - 1 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x_M + 2 = 2 \\ y_M - 1 = 6 \end{cases}.$$

d'où $x_M = 0$ et $y_M = 7$, soit $M(0; 7)$.

N symétrique de A par rapport à $C \Leftrightarrow C$ milieu de $[AN] \Leftrightarrow \overrightarrow{AN} = 2\overrightarrow{AC}$.

$$\begin{pmatrix} x_N - x_A \\ y_N - y_A \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x_C - x_A \\ y_C - y_A \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_N - (-2) \\ y_N - 1 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 2 - (-2) \\ 3 - 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_N + 2 \\ y_N - 1 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x_N + 2 = 8 \\ y_N - 1 = 4 \end{cases}.$$

d'où $x_N = 6$ et $y_N = 5$, soit $N(6; 5)$.

Le théorème de la *droite des milieux* permet d'affirmer $\overrightarrow{MN} = 2\overrightarrow{BC}$.

2/ Soit P et Q les points définis par $\overrightarrow{AP} = -3\overrightarrow{AB}$ et $\overrightarrow{AQ} = -3\overrightarrow{AC}$.

a) Calculer les coordonnées de P et Q .

$$\overrightarrow{AP} = -3\overrightarrow{AB} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_P - x_A \\ y_P - y_A \end{pmatrix} = -3 \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_P - (-2) \\ y_P - 1 \end{pmatrix} = -3 \begin{pmatrix} -1 - (-2) \\ 4 - 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_P + 2 \\ y_P - 1 \end{pmatrix} = -3 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x_P + 2 = -3 \Leftrightarrow x_P = -5 \\ y_P - 1 = -9 \Leftrightarrow y_P = -8 \end{cases}, \text{ d'où } P(-5; -8).$$

$$\overrightarrow{AQ} = -3\overrightarrow{AC} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_Q - x_A \\ y_Q - y_A \end{pmatrix} = -3 \begin{pmatrix} x_C - x_A \\ y_C - y_A \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_Q - (-2) \\ y_Q - 1 \end{pmatrix} = -3 \begin{pmatrix} 2 - (-2) \\ 3 - 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_Q + 2 \\ y_Q - 1 \end{pmatrix} = -3 \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x_Q + 2 = -12 \Leftrightarrow x_Q = -14 \\ y_Q - 1 = -6 \Leftrightarrow y_Q = -5 \end{cases}, \text{ d'où } Q(-14; -5).$$

On peut remarquer que $\overrightarrow{PQ} = -3\overrightarrow{BC}$.

b) Montrer que (MN) et (PQ) sont deux droites parallèles.

Nos deux remarques précédentes, $\overrightarrow{PQ} = -3 \overrightarrow{BC}$ et $\overrightarrow{MN} = 2 \overrightarrow{BC}$ permettent d'affirmer $\overrightarrow{PQ} = -\frac{3}{2} \overrightarrow{MN}$.

Deux vecteurs multiples sont *colinéaires*. Ils définissent une direction unique, ce qui prouve $(MN) // (PQ)$.

Vérifions par le calcul :

$$\overrightarrow{MN} = \begin{pmatrix} x_N - x_M \\ y_N - y_M \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 - 2 \\ 4 - 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -2 \end{pmatrix} = 6 \overrightarrow{i} - 2 \overrightarrow{j}.$$

Pour aller de M à N , on avance de 6, en descendant de 2.

$$\overrightarrow{PQ} = \begin{pmatrix} x_Q - x_P \\ y_Q - y_P \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -14 - (-5) \\ -5 - (-8) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -9 \\ 3 \end{pmatrix} = -9 \overrightarrow{i} + 3 \overrightarrow{j} = -\frac{3}{2} (6 \overrightarrow{i} - 2 \overrightarrow{j}) = -\frac{3}{2} \overrightarrow{MN}.$$